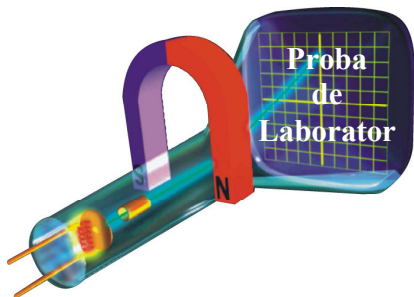


# OLIMPIADA NAȚIONALĂ DE FIZICĂ

Rm. Vâlcea, 1 - 6 februarie 2009



XI

2 februarie 2009

## Lucrarea B

### Determinarea constantei de elasticitate a unui resort

Materiale la dispoziție (fig. 1)

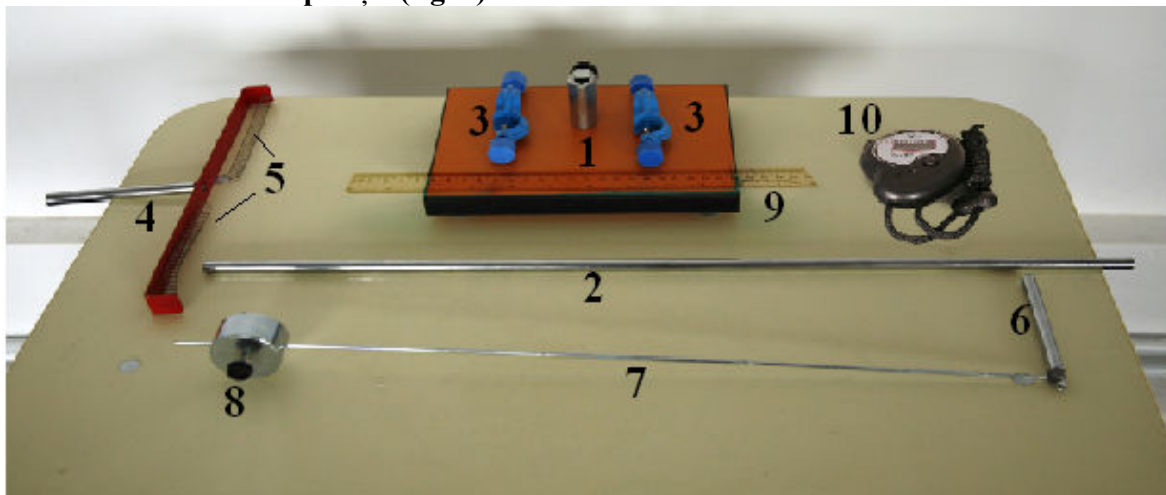


Fig. 1

- 1) suport cu mufă;
- 2) tijă  $\Phi = 10 \text{ mm}$   $L = 600 \text{ mm}$ ;
- 3) mufe universale – 2 bucăți;
- 4) cadru pentru resorturi;
- 5) resorturi elastice identice foarte ușoare – 2 bucăți;
- 6) tijă suport;
- 7) tijă subțire, foarte ușoară;
- 8) corp cu șurub, având masa  $m = 295 \text{ g}$ ;
- 9) riglă gradată;
- 10) cronometru.

### Cerință

Să se determine constanta de elasticitate a fiecărui resort.

Se cunoaște accelerația gravitațională,  $g = 9,81 \text{ m/s}^2$ . Se neglijează frecările în procesele dinamice considerate.

## ANEXĂ

### Oscilatorul armonic

Dacă  $\alpha$  este deviația unghiulară instantanee, foarte mică a unui pendul, iar  $\Delta\alpha$  este variația acestei deviații unghiulare în intervalul de timp foarte mic  $\Delta t$ , atunci, ecuația oscilațiilor armonice ale pendulului este:

$$\frac{\Delta}{\Delta t} \left( \frac{\Delta\alpha}{\Delta t} \right) + \omega^2 \alpha = 0,$$

unde  $\omega$  este pulsația oscilațiilor armonice;

$$\omega = \frac{2\pi}{T},$$

unde  $T$  este perioada oscilațiilor armonice.

Se știe că:

$$\frac{\Delta(\alpha^2)}{\Delta t} \approx 2\alpha \frac{\Delta\alpha}{\Delta t};$$
$$\frac{\Delta}{\Delta t} \left[ \left( \frac{\Delta\alpha}{\Delta t} \right)^2 \right] \approx 2 \frac{\Delta\alpha}{\Delta t} \frac{\Delta}{\Delta t} \left( \frac{\Delta\alpha}{\Delta t} \right).$$

Ecuația diferențială a oscilațiilor armonice efectuate de un pendul este de forma:

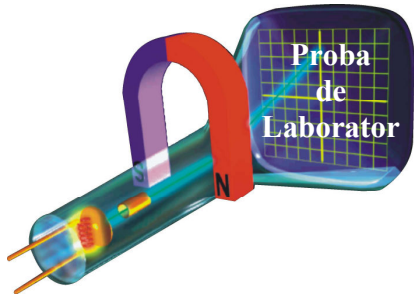
$$\frac{d^2\alpha}{dt^2} + \omega^2 \alpha = 0; \quad \alpha'' + \omega^2 \alpha = 0,$$

unde  $\alpha$  este deviația unghiulară instantanee, foarte mică, a oscilatorului, iar  $\omega$  este pulsația oscilațiilor armonice.

Lucrare propusă de prof. dr. Mihail Sandu  
G.Ș.E.A.S. Călimănești

# OLIMPIADA NAȚIONALĂ DE FIZICĂ

Rm. Vâlcea, 1 - 6 februarie 2009



XI

2 februarie 2009

## Lucrarea B

### Determinarea constantei de elasticitate a unui resort

#### Barem de notare

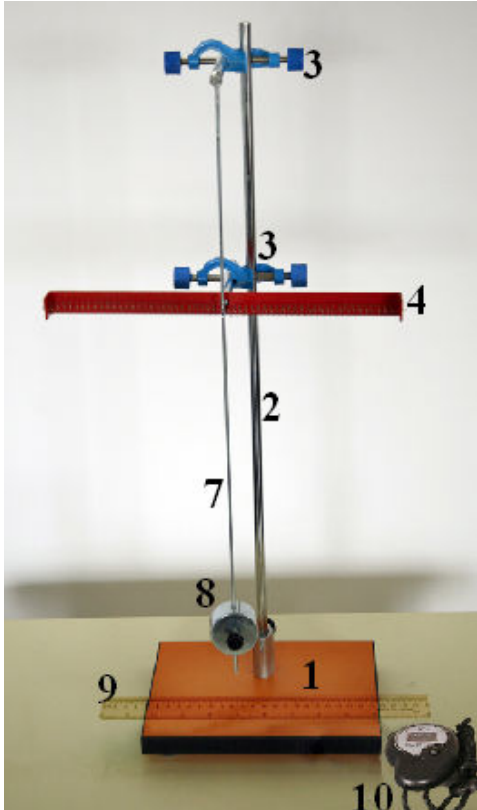
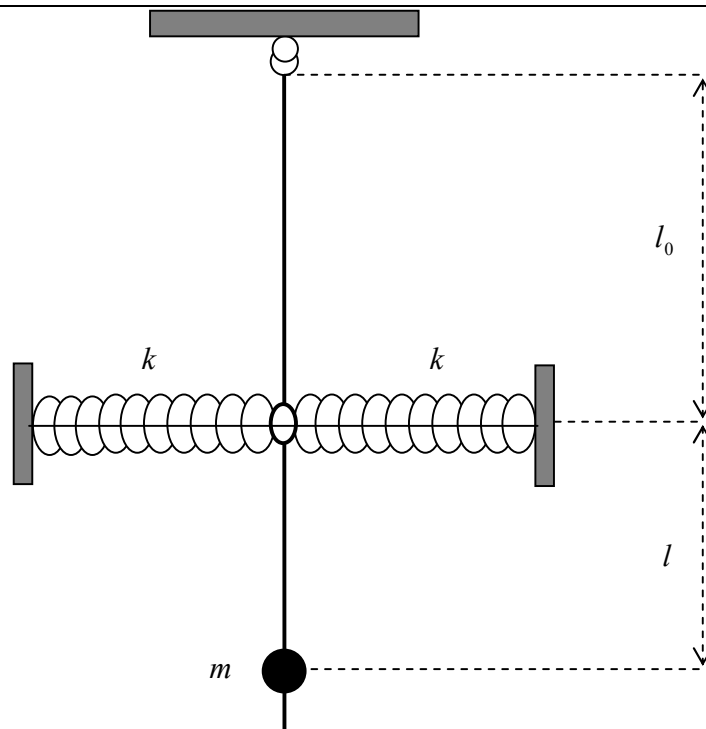
Lucrarea B	Parțial	Punctaj
<b>B. Barem de notare - Lucrarea B</b>		<b>10</b>
1) Se realizează montajul din figura 1, reprezentat schematic în figura 2 		

Fig. 1



**Fig. 2**

2) Pentru o deviație unghiulară mică,  $\alpha$ , corespunzător căreia cele două resorturi s-au deformat, unul prin comprimare și celălalt prin întindere, ambele rămânând însă orizontale, așa cum indică figura 3, rezultă:

$$y = l_0 \sin \alpha \approx l_0 \alpha;$$

$$E_{\text{potentia de deformatie}} = 2 \frac{ky^2}{2} = ky^2 = kl_0^2 \alpha^2 = E_{\text{pd}}.$$

Am considerat că, atunci când pendulul este în poziția de echilibru, cele două resorturi sunt nedeformate, astfel încât, în timpul oscilațiilor pendulului, unul dintre resorturi este deformat prin întindere, iar al doilea este deformat prin comprimare, cu cantități identice.

Corespunzător aceleiași poziții, energia potențială gravitațională a sistemului este:

$$E_{\text{potentia gravitacionala}} = mgh = mg[(l_0 + l) - (l_0 + l)\cos \alpha];$$

$$E_{\text{pg}} = mg(l_0 + l)(1 - \cos \alpha) = 2mg(l_0 + l)\sin^2 \frac{\alpha}{2};$$

$$E_{\text{pg}} \approx mg(l_0 + l)\frac{\alpha^2}{2}.$$

În aceste condiții, energia potențială totală a sistemului este:

$$E_p = \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 + l)}{2} \right] \alpha^2.$$

De asemenea, energia cinetică a pendulului, în starea considerată, este:

$$E_c = \frac{mv^2}{2} = \frac{m(l_0 + l)^2 \Omega^2}{2},$$

unde  $\Omega$  este viteza unghiulară instantanee a corpului de pe tija pendulului, în mișcarea sa circulară;

$$\Omega = \frac{d\alpha}{dt} = \alpha';$$

$$E_c = \frac{m(l_0 + l)^2}{2} (\alpha')^2.$$

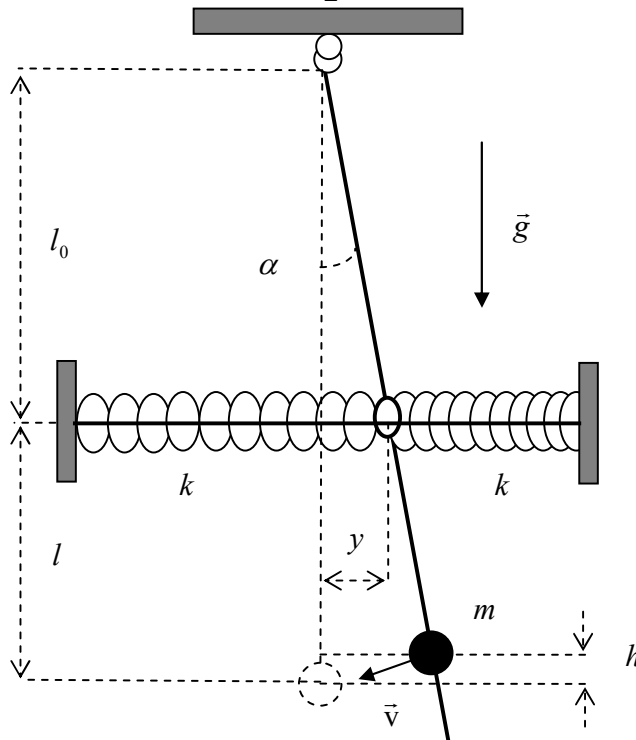


Fig. 3

Admițând că oscilațiile sunt neamortizate, energia totală a sistemului este constantă în timpul oscilațiilor:

$$E = E_c + E_p = \text{constant};$$

$$E = \frac{m(l_0 + l)^2}{2} (\alpha')^2 + \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 + l)}{2} \right] \alpha^2 = \text{constant}.$$

Să admitem acum că, atunci când pendulul este în poziția de echilibru, cele două resorturi sunt deja deformate prin întindere, cu cantități identice,  $y_0$ , astfel încât, în timpul oscilațiilor pendulului, unul dintre resorturi își mărește deformarea prin întindere, iar al doilea resort își micșorează deformarea prin întindere, cu cantități identice,  $y$ , foarte mici.

În aceste condiții energia potențială de deformare a sistemului este:

$$E_{pd} = \frac{k(y_0 + y)^2}{2} + \frac{k(y_0 - y)^2}{2};$$

$$E_{pd} = ky_0^2 + ky^2 = ky_0^2 + kl_0^2 \alpha^2,$$

astfel încât energia potențială totală a sistemului, este:

$$E_p = ky_0^2 + \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 + l)}{2} \right] \alpha^2,$$

iar energia totală a sistemului este:

$$E = E_c + E_p = \text{constant};$$

$$E = \frac{m(l_0 + l)^2}{2} (\alpha')^2 + ky_0^2 + \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 + l)}{2} \right] \alpha^2 = \text{constant},$$

unde  $kl_0^2$  este o combinație constantă.

Indiferent de varianta pe care o analizăm, rezultă:

$$\frac{dE}{dt} = 0; \quad \frac{d}{dt} (E_c + E_p) = 0;$$

$$\frac{m(l_0 + l)^2}{2} 2\alpha' \alpha'' + \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 - l)}{2} \right] 2\alpha \alpha' = 0;$$

$$\frac{m(l_0 + l)^2}{2} \alpha'' + \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 - l)}{2} \right] \alpha = 0;$$

$$\alpha'' + \frac{2}{m(l_0 + l)^2} \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 - l)}{2} \right] \alpha = 0,$$

adică o ecuație de forma:

$$\alpha'' + \omega^2 \alpha = 0;$$

$$\omega^2 = \frac{2}{m(l_0 + l)^2} \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 - l)}{2} \right],$$

ceea ce dovedește că oscilațiile mici ale pendulului sunt oscilații armonice, a căror perioadă este dată de expresia:

$$\omega = \frac{2\pi}{T};$$

$$\frac{4\pi^2}{T^2} = \frac{2}{m(l_0 + l)^2} \left[ kl_0^2 + \frac{mg(l_0 - l)}{2} \right];$$

$$T^2 = \frac{4\pi^2 m(l_0 + l)^2}{2kl_0^2 + mg(l_0 - l)};$$

$$T = 2\pi(l_0 + l) \sqrt{\frac{m}{2kl_0^2 + mg(l_0 - l)}};$$

din care rezultă constanta de elasticitate a fiecărui resort;

$$k = \frac{1}{2l_0^2} \left[ \frac{4\pi^2 (l_0 + l)^2 m}{T^2} - mg(l_0 - l) \right].$$

<p>3) Pentru diferite valori ale lui <math>l</math>, se determină perioada oscilațiilor pendulului, folosind cronometrul:</p> $T = \frac{t}{n},$ <p>unde <math>t</math> este durata a <math>n</math> oscilații complete.</p>																																				
<p>4) Se completează tabelul următor (<math>l_0 = 0,2</math> m; <math>m = 295</math> g).</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse; text-align: center;"> <thead> <tr> <th>Nr. det.</th> <th><math>l</math> (m)</th> <th><math>t</math> (s)</th> <th><math>n</math> (număr)</th> <th><math>T</math> (s)</th> <th><math>k</math> (N/m)</th> <th><math>k_m</math> (N/m)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>0,1</td> <td>18,9</td> <td>30</td> <td>0,63</td> <td>22,17</td> <td>21,84</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>0,2</td> <td>23,9</td> <td>30</td> <td>0,8</td> <td>21,93</td> <td></td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>0,3</td> <td>28,7</td> <td>30</td> <td>0,96</td> <td>21,42</td> <td></td> </tr> </tbody> </table>							Nr. det.	$l$ (m)	$t$ (s)	$n$ (număr)	$T$ (s)	$k$ (N/m)	$k_m$ (N/m)	1	0,1	18,9	30	0,63	22,17	21,84	2	0,2	23,9	30	0,8	21,93		3	0,3	28,7	30	0,96	21,42			
Nr. det.	$l$ (m)	$t$ (s)	$n$ (număr)	$T$ (s)	$k$ (N/m)	$k_m$ (N/m)																														
1	0,1	18,9	30	0,63	22,17	21,84																														
2	0,2	23,9	30	0,8	21,93																															
3	0,3	28,7	30	0,96	21,42																															
Oficiu							<b>1,00</b>																													